『生産・ロボット産業への応用』

目　次

１．研究発表
「欠陥分布特徴識別について」・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・１
（株）日立製作所　生産技術研究所
渋谷　久恵　氏、高木　裕治　氏

２．研究発表
「視覚・画像処理等を応用した溶接ロボットの
研究例とその考え方」・・・・・・・・７
慶應義塾大学　理工学部　菅　泰雄　氏

３．事例発表
「‘人にやさしい’生産支援ロボットの開発
－人倣い・ﾏｰｸﾚｽ自律移動方式の提案－」・・・・・・・・・・・・・・１３
松下電器産業（株）　生産コア技術研究所　姉崎　隆　氏

４．外観検査アルゴリズムコンテスト2005報告
報告「外観検査ｱﾙｺﾞﾘｽﾞﾑｺﾝﾃｽﾄ2005報告」・・・・・・・・・・・・・・・１９
中央大学　梅田　和昇　委員長

発表「ラベリングを用いた不特定形状傷の高速検査」・・・・・２１
オムロン（株）ｲﾝﾀﾞｽﾄﾘｱﾙｵｰﾄﾒｰｼｮﾝｶﾝﾊﾟﾆｰ　藤枝　紫朗　氏

「多段階しきい値法による不特定形状の傷検査」・・・・・２２
テクノシステム（株）
前澤　充　氏、小楠　洋　氏、伴　和宏　氏

「単純フィルタと２段階しきい値法によるキズ検査」・・２４
(株)ファースト
野村　安國　氏、山口　新　氏、森野　比佐夫　氏

５．報告
「ViEW2005ビジョン技術の実利用ワークシップ報告」・・・・・・２６
岐阜大学　山本　和彦　実行委員長

次回研究会案内　・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・２８

今回担当委員：棚澤委員(旭硝子)、渋谷委員(日立製作所)、菅委員(慶應義塾大)、
秦委員(香川大)、劉委員(ファースト)