

『生産ロボットへの応用』

目 次

| | |
|--|---|
| 1 . 講演 | |
| 「ロボットへのビジョン応用の展開 - コミュニケーションに関するビジョン - 」 1 | |
| 埼玉大学 大学院 理工学研究科 | 久野 義徳 氏 |
| 2 . 講演 | |
| 「人間共生ロボットEMIEWにおけるレーザレーダを用いた衝突回避」 1 2 | |
| (株)日立製作所 機械研究所 | 柄川 索 氏、山本 健次郎 氏、一野瀬 亮子 氏、細田 祐司 氏 |
| 3 . 事例紹介 | |
| 「幾何学マッチングに用いるエッジ抽出方法の紹介 およびエッジ抽出パラメータ/テンプレート設定自動化手法の紹介」 . . . 1 6 | |
| (株)ファースト 画像事業本部 | 山口 新 氏、菅野 純一 氏 |
| 4 . 報告 | |
| 「 “ あなたの未来は無限大 ” の開催報告」 1 9 | |
| 男女共同参画WG11 主査 | 香川大学 石井 明 委員 (株)日立製作所 生産技術研究所 渋谷 久恵 委員 |
| 次回研究会案内 | 2 3 |

今回担当委員：

糊澤委員(旭硝子)、浅野委員(広島工大)、輿水委員(中京大)、
渋谷委員(日立製作所)、菅野委員(ファースト)、
高橋委員(香川大)、中村委員(東京電機大)、
野口委員(日立ハイテクノロジーズ)、村上委員(慶應義塾大)